

УДК 517.929.2

© *И. Н. Банщикова*

**ПРИМЕР ЛИНЕЙНОЙ ДИСКРЕТНОЙ СИСТЕМЫ С НЕУСТОЙЧИВЫМИ ПОКАЗАТЕЛЯМИ ЛЯПУНОВА <sup>1</sup>**

Рассматривается дискретная линейная однородная система

$$x(m + 1) = A(m)x(m), \quad m \in \mathbb{Z}, \quad x \in \mathbb{R}^n, \tag{1}$$

с вполне ограниченной матрицей  $A(\cdot)$  и полным спектром показателей Ляпунова  $\lambda_1(A) \leq \dots \leq \lambda_n(A)$ . Показатели Ляпунова системы (1) называются устойчивыми, если для любого  $\varepsilon > 0$  найдется такое  $\delta > 0$ , что для всякой вполне ограниченной на  $\mathbb{N}$   $n \times n$ -матрицы  $R(\cdot)$ , удовлетворяющей оценке  $\sup_{m \in \mathbb{N}} \|R(m) - E\| < \delta$ , для полного спектра показателей Ляпунова  $\lambda_1(AR) \leq \dots \leq \lambda_n(AR)$  возмущенной системы

$$z(m + 1) = A(m)R(m)z(m), \quad m \in \mathbb{Z}, \quad x \in \mathbb{R}^n,$$

справедливо неравенство  $\max_{j=1, \dots, n} |\lambda_j(A) - \lambda_j(AR)| < \varepsilon$ . В работе построен пример системы вида (1) с неустойчивыми показателями Ляпунова.

*Ключевые слова:* линейная система с дискретным временем, показатели Ляпунова, возмущения коэффициентов.

DOI: 10.20537/vm160203

Пусть  $\mathbb{R}^n$  — евклидово пространство размерности  $n$  с фиксированным ортонормированным базисом  $e_1, \dots, e_n$  и стандартной нормой  $\|\cdot\|$ . Через  $\mathbb{R}^{n \times n}$  будем обозначать пространство вещественных матриц размерности  $n \times n$  со спектральной нормой, т.е. операторной нормой, индуцируемой в  $\mathbb{R}^{n \times n}$  евклидовой нормой в  $\mathbb{R}^n$ ;  $E \in \mathbb{R}^{n \times n}$  — единичная матрица. Для произвольной функции  $F : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$  положим  $\|F\|_\infty = \sup_{m \in \mathbb{N}} \|F(m)\|$ .

Множество всех упорядоченных по возрастанию наборов из  $n$  вещественных чисел будем обозначать  $\mathbb{R}^n_{\leq}$ . Для произвольного набора  $\mu = (\mu_1, \dots, \mu_n) \in \mathbb{R}^n_{\leq}$  и любого  $\varepsilon > 0$  положим

$$\mathcal{O}_\varepsilon(\mu) \doteq \left\{ \nu = (\nu_1, \dots, \nu_n) \in \mathbb{R}^n_{\leq} : |\mu_j - \nu_j| < \varepsilon \quad \forall j = 1, \dots, n \right\},$$

то есть  $\mathcal{O}_\varepsilon(\mu)$  — это  $\varepsilon$ -окрестность набора  $\mu$  во множестве  $\mathbb{R}^n_{\leq}$ .

Основным объектом исследований является линейная однородная система с дискретным временем

$$x(m + 1) = A(m)x(m), \quad m \in \mathbb{N}, \quad x \in \mathbb{R}^n. \tag{1}$$

Будем предполагать, что матрица коэффициентов  $A : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$  системы (1) *вполне ограничена* [1], то есть при каждом  $m \in \mathbb{N}$  существует  $A^{-1}(m)$ , и найдется такое  $c > 0$ , что

$$\|A\|_\infty + \|A^{-1}\|_\infty \leq c.$$

Заметим, что

$$\|A\|_\infty + \|A^{-1}\|_\infty \geq \|A(1)\| + \|A^{-1}(1)\| \geq \|A(1)\| + \|A(1)\|^{-1} \geq 2,$$

поэтому  $c \geq 2$ .

<sup>1</sup>Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (грант 16-01-00346).

Пусть  $X(m, s)$  — матрица Коши системы (1), то есть такое отображение  $X : \mathbb{N} \times \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$ , что для каждого решения  $x(\cdot)$  этой системы имеет место равенство

$$x(m) = X(m, s)x(s) \quad \text{для всех } m \in \mathbb{N}, s \in \mathbb{N}.$$

Тогда [2, с. 13–14]

$$X(m, s) = \begin{cases} \prod_{l=s}^{m-1} A(l) & \text{при } m > s, \\ E & \text{при } m = s, \\ X^{-1}(s, m) & \text{при } m < s. \end{cases}$$

Здесь и всюду ниже полагаем  $\prod_{l=s}^{m-1} A(l) = A(m-1)A(m-2) \cdots A(s)$ , то есть матрицы перемножаются в порядке убывания индекса.

Для произвольного нетривиального решения  $x(\cdot)$  системы (1) определим его *показатель Ляпунова* равенством

$$\lambda[x] \doteq \overline{\lim}_{m \rightarrow \infty} m^{-1} \ln \|x(m)\|$$

и обозначим через  $\Lambda$  *спектр показателей Ляпунова* системы (1), то есть множество всех  $\lambda \in \mathbb{R}$ , для каждого из которых существует нетривиальное решение  $x(\cdot)$  системы (1) с показателем  $\lambda$ . Известно [2, с. 51–52], что множество  $\Lambda$  состоит не более чем из  $n$  различных чисел и расположено на отрезке  $[-\ln c, \ln c]$ . Пусть  $\Lambda = \{\Lambda_1, \dots, \Lambda_p\}$ , где  $\Lambda_1 < \dots < \Lambda_p$ ,  $p \leq n$ . Показатель Ляпунова тривиального решения системы (1) полагаем равным  $-\infty$ .

Для каждого  $j \in \{1, \dots, p\}$  рассмотрим множество  $E_j$  всех решений системы (1), показатели которых не превосходят  $\Lambda_j$ . Множество  $E_0$  считаем состоящим из тривиального решения системы (1). Тогда [2, с. 54] каждое из множеств  $E_j$  является линейным подпространством, имеют место строгие вложения  $E_0 \subset E_1 \subset \dots \subset E_p$  и неравенства

$$0 = \dim E_0 < \dim E_1 < \dots < \dim E_p = n.$$

Положим

$$n_j = \dim E_j - \dim E_{j-1}, \quad j = 1, \dots, p.$$

Назовем  $n_j$  *кратностью* показателя  $\Lambda_j$ . Отметим, что  $n_1 + \dots + n_p = n$ . Набор  $n$  чисел  $\Lambda_1, \dots, \Lambda_1, \dots, \Lambda_p, \dots, \Lambda_p$ , где каждое  $\Lambda_j$  повторяется  $n_j$  раз, называется *полным спектром показателей Ляпунова* [2, с. 57] системы (1). В дальнейшем будем обозначать его

$$\lambda(A) = (\lambda_1(A), \dots, \lambda_n(A)),$$

считая при этом, что  $\lambda_1(A) \leq \lambda_2(A) \leq \dots \leq \lambda_n(A)$ . Таким образом,  $\lambda(A) \in \mathbb{R}_{\leq}^n$ .

Для системы (1) рассмотрим возмущенную систему

$$z(m+1) = A(m)R(m)z(m), \quad m \in \mathbb{N}, \quad z \in \mathbb{R}^n. \quad (2)$$

Матрицу  $R(\cdot)$  будем называть *мультипликативным возмущением* системы (1), а саму систему (2) — *мультипликативно возмущенной* по отношению к системе (1). Нас будет интересовать вопрос о поведении показателей Ляпунова системы (2) под действием возмущений  $R(\cdot)$ . Отметим, что если матрица  $A(\cdot)R(\cdot)$  этой системы вполне ограничена, то ее полный спектр показателей Ляпунова состоит из  $n$  чисел. Так как по условию матрица  $A(\cdot)$  вполне ограничена, то приходим к следующему определению.

**Определение 1** (см. [3]). Мультипликативное возмущение  $R(\cdot)$  будем называть *допустимым*, если матрица  $R(\cdot)$  вполне ограничена на  $\mathbb{N}$ .

Множество всех допустимых мультипликативных возмущений системы (1) будем обозначать  $\mathcal{R}$ . Подмножество множества  $\mathcal{R}$ , состоящее из возмущений, удовлетворяющих оценке  $\|R(\cdot) - E\|_\infty < \delta$  с произвольным  $\delta > 0$ , обозначим  $\mathcal{R}_\delta$ .

Пусть  $\lambda(AR) = (\lambda_1(AR), \dots, \lambda_n(AR)) \in \mathbb{R}_{\leq}^n$  — полный спектр показателей Ляпунова допустимо мультипликативно возмущенной системы (2).

**Определение 2** (см. [3]). Показатели Ляпунова системы (1) называются *устойчивыми*, если для любого  $\varepsilon > 0$  существует такое  $\delta > 0$ , что для любого возмущения  $R(\cdot) \in \mathcal{R}_\delta$  выполнено включение  $\lambda(AR) \in \mathcal{O}_\varepsilon(\lambda(A))$ .

Отметим, что введенное понятие является переносом на системы с дискретным временем аналогичного понятия для систем с непрерывным временем [5, 6], но для систем с непрерывным временем рассматриваются аддитивные возмущения матрицы коэффициентов системы. Если аддитивный подход применить к системе (1), то получим следующие определения.

**Определение 3** (см. [3]). Система

$$z(m+1) = (A(m) + Q(m))z(m), \quad m \in \mathbb{N}, \quad z \in \mathbb{R}^n, \quad (3)$$

называется *аддитивно возмущенной* по отношению к системе (1). Матрица  $Q(\cdot)$  при этом называется *аддитивным возмущением* системы (1). Аддитивное возмущение  $Q(\cdot)$  называется *допустимым* для системы (1), если матрица  $A(\cdot) + Q(\cdot)$  вполне ограничена на  $\mathbb{N}$ .

Полный спектр показателей Ляпунова произвольной допустимо аддитивно возмущенной системы (3) обозначаем

$$\lambda(A + Q) = (\lambda_1(A + Q), \dots, \lambda_n(A + Q)) \in \mathbb{R}_{\leq}^n.$$

Пусть  $\mathcal{Q}$  — множество всех допустимых для системы (1) аддитивных возмущений;  $\mathcal{Q}_\delta$  — подмножество множества  $\mathcal{Q}$ , состоящее из возмущений  $Q(\cdot)$ , для которых  $\|Q\|_\infty < \delta$ .

**Определение 4** (см. [3, 4]). Показатели Ляпунова системы (1) называются *устойчивыми*, если для любого  $\varepsilon > 0$  существует такое  $\delta > 0$ , что для любого возмущения  $Q(\cdot) \in \mathcal{Q}_\delta$  выполнено включение  $\lambda(A + Q) \in \mathcal{O}_\varepsilon(\lambda(A))$ .

**Теорема 1.** *Определения 2 и 4 эквивалентны.*

**Доказательство** вытекает из [3, лемма 2].

Эффект неустойчивости показателей Ляпунова при малых аддитивных возмущениях матрицы коэффициентов линейной системы с непрерывным временем был установлен О. Перроном в работе [7] (см. также [6, с. 23–24], [8, с. 194–195]). Ниже на основании примера Перрона системы с непрерывным временем и неустойчивыми показателями Ляпунова сконструирован соответствующий пример системы с дискретным временем, при этом возмущение матрицы коэффициентов системы (1) построено мультипликативным.

**Пример 1.** Рассмотрим систему второго порядка

$$x(m+1) = A(m)x(m), \quad m \in \mathbb{N}, \quad x \in \mathbb{R}^2, \quad (4)$$

с матрицей коэффициентов

$$A(m) = \begin{pmatrix} e^{-a} & 0 \\ 0 & e^{(m+1) \sin \ln(m+1) - m \sin \ln m - 2a} \end{pmatrix},$$

где параметр  $a$  принадлежит интервалу  $(0, 1)$ .

Рассмотрим решения  $x^1(\cdot)$  и  $x^2(\cdot)$  системы (4), удовлетворяющие начальным условиям

$$x^j(1) = e_j, \quad j = 1, 2.$$

Тогда при всех  $m > 1$

$$x^1(m) = X(m, 1)e_1 = \prod_{l=1}^{m-1} A(l)e_1 = \prod_{l=1}^{m-1} e^{-a}e_1 = \begin{pmatrix} e^{-a(m-1)} \\ 0 \end{pmatrix},$$

$$x^2(m) = X(m, 1)e_2 = \prod_{l=1}^{m-1} A(l)e_2 = \prod_{l=1}^{m-1} e^{(l+1)\sin \ln(l+1) - l\sin \ln l - 2a}e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ e^{m \sin \ln m - 2a(m-1)} \end{pmatrix}.$$

Вычисляя характеристические показатели Ляпунова решений  $x^1(\cdot)$  и  $x^2(\cdot)$ , получим

$$\lambda[x^1] = \overline{\lim}_{m \rightarrow \infty} \frac{1}{m} \ln \left| e^{-a(m-1)} \right| = -a,$$

$$\begin{aligned} \lambda[x^2] &= \overline{\lim}_{m \rightarrow \infty} \frac{1}{m} \ln \left| e^{m \sin \ln m - 2a(m-1)} \right| = \\ &= \overline{\lim}_{m \rightarrow \infty} \frac{m \sin \ln m - 2a(m-1)}{m} = \overline{\lim}_{m \rightarrow \infty} \sin \ln m + \lim_{m \rightarrow \infty} \frac{-2a(m-1)}{m} = \overline{\lim}_{m \rightarrow \infty} \sin \ln m - 2a. \end{aligned}$$

Для вычисления  $\overline{\lim}_{m \rightarrow \infty} \sin \ln m$  рассмотрим последовательности  $t_k = e^{(2k+1/2)\pi}$  и  $m_k = [t_k] + 1$ ,  $k \in \mathbb{N}$ . Тогда

$$\begin{aligned} 1 &\geq \overline{\lim}_{m \rightarrow \infty} \sin \ln m \geq \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} \sin \ln m_k = \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} \sin(\ln t_k + \ln(m_k/t_k)) = \\ &= \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} \left( \sin \ln t_k \cos \ln(m_k/t_k) + \cos \ln t_k \sin \ln(m_k/t_k) \right) = \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} \cos \ln(m_k/t_k) = \\ &= \lim_{k \rightarrow \infty} \cos \ln(m_k/t_k) = \cos \ln \left( \lim_{k \rightarrow \infty} m_k/t_k \right) = \cos \ln 1 = 1. \end{aligned}$$

Таким образом,  $\overline{\lim}_{m \rightarrow \infty} \sin \ln m = 1$ , и  $\lambda[x^2] = 1 - 2a$ .

Из условия  $a < 1$  вытекает, что  $\lambda[x^1] < \lambda[x^2]$ , поэтому полный спектр показателей Ляпунова системы (4) состоит из чисел

$$\lambda_1(A) = \lambda[x^1] = -a, \quad \lambda_2(A) = \lambda[x^2] = 1 - 2a.$$

Введем в рассмотрение функцию

$$\varphi(t) = e^{-t \sin \ln t}, \quad t \geq 1.$$

Тогда матрицу  $A(\cdot)$  системы (4) можно записать в виде

$$A(m) = \begin{pmatrix} e^{-a} & 0 \\ 0 & \frac{\varphi(m)e^{-2a}}{\varphi(m+1)} \end{pmatrix}.$$

Зафиксируем произвольное  $\gamma > 0$  и рассмотрим мультипликативное возмущение

$$R(m) = \{r_{ij}(m)\}_{i,j=1}^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \gamma \frac{e^{-am}}{\varphi(m)} \int_m^{m+1} \varphi(\tau) d\tau & 1 \end{pmatrix}. \quad (5)$$

Докажем, что оно является допустимым. Для этого рассмотрим свойства функции

$$f(t) = t \sin \ln t, \quad t \geq 1.$$

Так как

$$|f'(t)| = |\sin \ln t + \cos \ln t| = |\sqrt{2} \sin(\ln t + \pi/4)| \leq \sqrt{2}, \quad t \geq 1,$$

то для всех  $m \in \mathbb{N}$  и  $\hat{\tau} \in [m, m + 1]$ , в силу теоремы Лагранжа, выполнено неравенство

$$|f(m) - f(\hat{\tau})| = |m \sin \ln m - \hat{\tau} \sin \ln \hat{\tau}| \leq \max_{t \in [m, m+1]} |f'(t)| \cdot |m - \hat{\tau}| \leq \sqrt{2}.$$

Воспользуемся полученным результатом для оценки величины  $\frac{1}{\varphi(m)} \int_m^{m+1} \varphi(\tau) d\tau$ . В силу теоремы о среднем для определенного интеграла найдется  $\hat{\tau} \in [m, m + 1]$  такое, что

$$\int_m^{m+1} \varphi(\tau) d\tau = \varphi(\hat{\tau}),$$

поэтому

$$\frac{1}{\varphi(m)} \int_m^{m+1} \varphi(\tau) d\tau = \frac{\varphi(\hat{\tau})}{\varphi(m)} = e^{m \sin \ln m - \hat{\tau} \sin \ln \hat{\tau}} = e^{f(m) - f(\hat{\tau})} \leq e^{|f(m) - f(\hat{\tau})|} \leq e^{\sqrt{2}}.$$

Из неравенства, связывающего спектральную и максимальную столбцовую норму матрицы [9, с. 378], получаем

$$\begin{aligned} \|R(m)\| &\leq \sqrt{2}(1 + |r_{21}(m)|) = \sqrt{2}\left(1 + \gamma \frac{e^{-am}}{\varphi(m)} \int_m^{m+1} \varphi(\tau) d\tau\right) \leq \\ &\leq \sqrt{2}(1 + \gamma e^{-am} e^{\sqrt{2}}) \leq \sqrt{2}(1 + \gamma e^{\sqrt{2}}), \quad m \in \mathbb{N}. \end{aligned}$$

Непосредственной проверкой убеждаемся, что  $\|R^{-1}(m)\| = \|R(m)\|$ . Следовательно, выбранная функция  $R(\cdot)$  является вполне ограниченной и поэтому принадлежит множеству  $\mathcal{R}$  допустимых мультипликативных возмущений.

Далее,

$$\|R(m) - E\| = \gamma \frac{e^{-am}}{\varphi(m)} \int_m^{m+1} \varphi(\tau) d\tau \leq \gamma e^{-am} e^{\sqrt{2}} \leq \gamma e^{-a+\sqrt{2}}, \quad m \in \mathbb{N}.$$

Заметим, что если  $\gamma < \delta e^{a-\sqrt{2}}$ , то  $\|R(\cdot) - E\|_\infty < \delta$ , то есть  $R(\cdot) \in \mathcal{R}_\delta$ .

Рассмотрим допустимо мультипликативную возмущенную по отношению к (4) систему

$$y(m + 1) = A(m)R(m)y(m), \quad m \in \mathbb{N}, \quad y \in \mathbb{R}^2. \tag{6}$$

Матрица коэффициентов этой системы имеет вид

$$A(m)R(m) = \begin{pmatrix} e^{-a} & 0 \\ \gamma \frac{e^{-am-2a}}{\varphi(m+1)} \int_m^{m+1} \varphi(\tau) d\tau & \frac{\varphi(m)e^{-2a}}{\varphi(m+1)} \end{pmatrix}.$$

Пусть  $Y(m, s)$  — матрица Коши системы (6). Тогда для каждого решения  $y(\cdot)$  этой системы и произвольного  $m \in \mathbb{N}$

$$\begin{aligned} y(m + 1) &= Y(m + 1, 1)y(1) = \prod_{l=1}^m A(l)R(l)y(1) = \\ &= A(m)R(m)A(m - 1)R(m - 1) \dots A(2)R(2)A(1)R(1)y(1) = \\ &= \begin{pmatrix} e^{-a} & 0 \\ \gamma \frac{e^{-am-2a}}{\varphi(m+1)} \int_m^{m+1} \varphi(\tau) d\tau & \frac{\varphi(m)e^{-2a}}{\varphi(m+1)} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{-a} & 0 \\ \gamma \frac{e^{-a(m-1)-2a}}{\varphi(m)} \int_{m-1}^m \varphi(\tau) d\tau & \frac{\varphi(m-1)e^{-2a}}{\varphi(m)} \end{pmatrix} \dots \end{aligned}$$

$$\dots \left( \begin{array}{cc} e^{-a} & 0 \\ \gamma \frac{e^{-a-2a}}{\varphi(2)} \int_1^2 \varphi(\tau) d\tau & \frac{\varphi(1)e^{-2a}}{\varphi(2)} \end{array} \right) y(1) = \left( \begin{array}{cc} e^{-ma} & 0 \\ \gamma \frac{e^{-(2m+1)a}}{\varphi(m+1)} \int_1^{m+1} \varphi(\tau) d\tau & \frac{e^{-2ma}}{\varphi(m+1)} \end{array} \right) y(1).$$

Следовательно, решения системы (6) с начальными условиями  $y^1(1) = e_1, y^2(1) = e_2$  имеют вид

$$y^1(m) = \begin{pmatrix} y_1^1(m) \\ y_2^1(m) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{-a(m-1)} \\ \gamma \frac{e^{-(2m-1)a}}{\varphi(m)} \int_1^m \varphi(\tau) d\tau \end{pmatrix}, \quad y^2(m) = \begin{pmatrix} y_1^2(m) \\ y_2^2(m) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{e^{-2(m-1)a}}{\varphi(m)} \end{pmatrix}.$$

Заметим, что  $y^2(m) \equiv x^2(m)$ , поэтому

$$\lambda[y^2] = \lambda[x^2] = 1 - 2a.$$

Найдем показатель Ляпунова решения  $y^1(\cdot)$ . С этой целью рассмотрим функцию

$$\psi(t) = \frac{e^{-2at}}{\varphi(t)} \int_1^t \varphi(\tau) d\tau, \quad t \geq 1.$$

Вновь возьмем последовательности

$$t_k \doteq e^{(2k+1/2)\pi}, \quad m_k \doteq [t_k] + 1, \quad k \in \mathbb{N}.$$

Тогда

$$\varphi(t_k) = e^{-t_k \sin \ln t_k} = e^{-t_k}.$$

Отметим, что  $\varphi(\tau) > 0$  при всех  $\tau \geq 1$  и  $[t_k e^{-\pi}, t_k e^{-2\pi/3}] \subset [1, t_k] \subset [1, m_k)$ , поэтому

$$\int_1^{m_k} \varphi(\tau) d\tau > \int_1^{t_k} \varphi(\tau) d\tau > \int_{t_k e^{-\pi}}^{t_k e^{-2\pi/3}} \varphi(\tau) d\tau \geq t_k \left( e^{-2\pi/3} - e^{-\pi} \right) \min_{\tau \in [t_k e^{-\pi}, t_k e^{-2\pi/3}]} \varphi(\tau).$$

Найдем минимальное значение функции  $\varphi(\cdot)$  на отрезке

$$J_k \doteq [t_k e^{-\pi}, t_k e^{-2\pi/3}] = [e^{(2k-1/2)\pi}, e^{(2k-1/6)\pi}].$$

Так как

$$\varphi'(t) = -e^{-t \sin \ln t} (\sin \ln t + \cos \ln t) = -\sqrt{2} e^{-t \sin \ln t} \sin(\ln t + \pi/4), \quad (7)$$

то отрезок  $J_k$  содержит единственную критическую точку  $e^{(2k-1/4)\pi}$  функции  $\varphi(\cdot)$ , в которой производная функции меняет знак с «+» на «-». Следовательно, минимальное значение функции достигается на одном из концов отрезка  $J_k$ . Сравнивая значения функции  $\varphi(\cdot)$  на концах отрезка, получаем, что это минимальное значение достигается в левом конце  $\tau_k \doteq e^{(2k-1/2)\pi}$ , при этом

$$\min_{t \in J_k} \varphi(t) = \varphi(\tau_k) = e^{\tau_k} = e^{t_k e^{-\pi}}.$$

Тогда

$$\int_1^{m_k} \varphi(\tau) d\tau > t_k \left( e^{-2\pi/3} - e^{-\pi} \right) e^{t_k e^{-\pi}}.$$

Из равенства (7) получаем, что функция  $\varphi(\cdot)$  убывает на отрезке  $[e^{(2k-1/4)\pi}, e^{(2k+3/4)\pi}]$ , который содержит в себе отрезок  $[t_k, m_k]$ , поэтому  $\varphi(t_k) > \varphi(m_k)$ . Кроме того,  $m_k \leq t_k + 1$ . Следовательно,

$$\begin{aligned} \psi(m_k) &= \frac{e^{-2am_k}}{\varphi(m_k)} \int_1^{m_k} \varphi(\tau) d\tau > \frac{e^{-2a(t_k+1)}}{\varphi(t_k)} \int_1^{m_k} \varphi(\tau) d\tau = \\ &= \frac{e^{-2a(t_k+1)}}{e^{-t_k}} \int_1^{m_k} \varphi(\tau) d\tau > e^{-2a} e^{(1-2a)t_k} t_k \left( e^{-2\pi/3} - e^{-\pi} \right) e^{t_k e^{-\pi}} = \end{aligned}$$

$$= e^{-2a} t_k \left( e^{-2\pi/3} - e^{-\pi} \right) e^{(1-2a+e^{-\pi})t_k}.$$

Тогда

$$y_2^1(m_k) = \gamma e^a \psi(m_k) > \gamma e^{-a} t_k \left( e^{-2\pi/3} - e^{-\pi} \right) e^{(1-2a+e^{-\pi})t_k},$$

поэтому

$$\begin{aligned} \lambda[y^1] &\geq \lambda[y_2^1] \geq \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} m_k^{-1} \ln |y_2^1(m_k)| \geq \\ &\geq \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} \frac{\ln t_k + (1 - 2a + e^{-\pi})t_k}{m_k} = \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} \frac{\ln t_k + (1 - 2a + e^{-\pi})t_k}{t_k} \cdot \frac{t_k}{m_k} = 1 - 2a + e^{-\pi}. \end{aligned}$$

Следовательно, полный спектр показателей Ляпунова  $\lambda(AR)$  возмущенной системы (6) состоит из чисел

$$\lambda_1(AR) = \lambda[y^2] = 1 - 2a, \quad \lambda_2(AR) = \lambda[y^1] \geq 1 - 2a + e^{-\pi},$$

а спектр  $\lambda(A)$  невозмущенной системы (4) — из чисел

$$\lambda_1(A) = \lambda[x^1] = -a, \quad \lambda_2(A) = \lambda[x^2] = 1 - 2a.$$

Возьмем  $\varepsilon = (1 - a)/2 > 0$ . Для любого  $\delta > 0$  найдется допустимое мультипликативное возмущение  $R(\cdot) \in \mathcal{R}_\delta$  вида (5), где  $\gamma < \delta e^{a-\sqrt{2}}$ , такое, что

$$|\lambda_1(AR) - \lambda_1(A)| = \lambda_1(AR) - \lambda_1(A) = 1 - 2a + a = 1 - a > \varepsilon.$$

Следовательно,  $\lambda(AR) \notin \mathcal{O}_\varepsilon(\lambda(A))$ . Это означает, что показатели Ляпунова системы (4) неустойчивы.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Демидович В.Б. Об одном признаке устойчивости разностных уравнений // Дифференциальные уравнения. 1969. Т. 5. № 7. С. 1247–1255.
2. Гайщун И.В. Системы с дискретным временем. Минск: Институт математики НАН Беларуси, 2001. 400 с.
3. Банщикова И.Н., Попова С.Н. О спектральном множестве дискретной системы с устойчивыми показателями // Вестник Удмуртского университета. Математика. Механика. Компьютерные науки. 2016. Т. 26. Вып. 1. С. 15–26.
4. Czornik A. Perturbation theory for Lyapunov exponents of discrete linear systems. Kraków: AGH University of Science and Technology Press, 2012. 110 p.
5. Изобов Н.А. Линейные системы обыкновенных дифференциальных уравнений // Итоги науки и техники. Математический анализ. М.: ВИНТИ, 1974. Т. 12. С. 71–146.
6. Изобов Н.А. Введение в теорию показателей Ляпунова. Минск: БГУ, 2006. 319 с.
7. Perron O. Die Ordnungszahlen linearer Differentialgleichungssysteme // Math. Z., 1930. Bd. 31. S. 748–766.
8. Адрианова Л.Я. Введение в теорию линейных систем дифференциальных уравнений. Санкт-Петербург: Издательство СПбГУ, 1992. 240 с.
9. Хорн Р., Джонсон Ч. Матричный анализ. М.: Мир, 1989. 655 с.

Поступила в редакцию 01.05.2016

Банщикова Ирина Николаевна, аспирант, кафедра дифференциальных уравнений, Удмуртский государственный университет, 426034, Россия, г. Ижевск, ул. Университетская, 1;  
 ассистент, кафедра высшей математики, Ижевская государственная сельскохозяйственная академия, 426069, Россия, г. Ижевск, ул. Студенческая, 11.  
 E-mail: banshnikova.irina@mail.ru

*I. N. Banshchikova*

**An example of a linear discrete system with unstable Lyapunov exponents**

*Keywords:* discrete time-varying linear system, Lyapunov exponents, perturbations of coefficients.

MSC: 39A06, 39A30

We consider a discrete time-varying linear system

$$x(m+1) = A(m)x(m), \quad m \in \mathbb{Z}, \quad x \in \mathbb{R}^n, \quad (1)$$

where  $A(\cdot)$  is completely bounded on  $\mathbb{N}$ , i.e.,  $\sup_{m \in \mathbb{N}} (\|A(m)\| + \|A^{-1}(m)\|) < \infty$ . Let  $\lambda_1(A) \leq \dots \leq \lambda_n(A)$  be the Lyapunov spectrum of the system (1). It is called stable if for any  $\varepsilon > 0$  there exists a  $\delta > 0$  such that for every completely bounded  $n \times n$ -matrix  $R(\cdot)$ ,  $\sup_{m \in \mathbb{N}} \|R(m) - E\| < \delta$ , the inequality

$$\max_{j=1, \dots, n} |\lambda_j(A) - \lambda_j(AR)| < \varepsilon$$

holds. We construct an example of the system (1) with unstable Lyapunov spectrum.

#### REFERENCES

1. Demidovich V.B. On a criterion of stability for difference equations, *Differ. Uravn.*, 1969, vol. 5, no. 7, pp. 1247–1255 (in Russian).
2. Gaishun I.V. *Sistemy s diskretnym vremenem* (Discrete-time systems), Minsk: Institute of Mathematics of the National Academy of Sciences of Belarus, 2001, 400 p.
3. Banshchikova I.N., Popova S.N. On the spectral set of a linear discrete system with stable Lyapunov exponents, *Vestn. Udmurt. Univ. Mat. Mekh. Komp'ut. Nauki*, 2016, vol. 26, no. 1, pp. 15–26 (in Russian).
4. Czornik A. *Perturbation theory for Lyapunov exponents of discrete linear systems*, Kraków: AGH University of Science and Technology Press, 2012, 110 p.
5. Izobov N.A. Linear systems of ordinary differential equations, *Journal of Soviet Mathematics*, 1976, vol. 5, issue 1, pp. 46–96.
6. Izobov N.A. *Vvedenie v teoriyu pokazatelei Lyapunova* (Introduction to the theory of Lyapunov exponents), Minsk: Belarusian State University, 2006, 319 p.
7. Perron O. Die Ordnungszahlen linearer Differentialgleichungssysteme, *Math. Z.*, 1930, bd. 31, s. 748–766 (in German).
8. Adrianova L.Ya. *Vvedenie v teoriyu lineinykh sistem differentsial'nykh uravnenii* (Introduction to the theory of linear systems of differential equations), St. Petersburg: Saint Petersburg State University, 1992, 240 p.
9. Horn R.A., Johnson C.R. *Matrix analysis*, Cambridge: Cambridge University Press, 1986. Translated under the title *Matrichnyi analiz*, Moscow: Mir, 1989, 655 p.

Received 01.05.2016

Banshchikova Irina Nikolaevna, Post-Graduate Student, Department of Differential Equations, Udmurt State University, ul. Universitetskaya, 1, Izhevsk, 426034, Russia;

Assistant Lecturer, Department of Higher Mathematics, Izhevsk State Agricultural Academy, ul. Studencheskaya, 11, Izhevsk, 426069, Russia.

E-mail: banshchikova.irina@mail.ru